

Lite 3

Extraordinary locomotion

Modify with your imagination

DEEPRobotics Lite 3

DEEPRobotics Lite 3 シリーズは高い駆動力、高度で正確なアルゴリズム、強化された環境インタラクションおよび追加可能な各種機能モジュールによる幅広い拡張性を備えた、NVIDIA Jetson Xavier NXを搭載可能な研究開発用の四足歩行ロボットです。

関節駆動トルクが前モデル比で50%アップ

独自の高トルクジョイントドライブモジュールにより、非常に高いトルク密度、応答帯域幅、逆伝送効率を実現。

最大連続負荷はLite 2比で40%増加し、最大7.5kgまで可能に。また優れた耐久性により、最大90分または5kmまでの連続動作が可能になりました。

優れたアルゴリズムを採用し俊敏な応答性を実現

より機敏で応答性の高いアルゴリズムにより、高い乗り越え能力と操縦性を実現しました。段差飛び越え、高いジャンプ、前方宙返りなど「挑戦的」なアクションが可能。同等サイズの四足歩行ロボットの中で最大級となる段差15cmの階段を歩行可能です。

「バックフリップ」、「ツイストダンス&ジャンプ」、「手を振る」、「ムーンウォーク」、「転倒からの自己復帰」などのアクションもお手の物。

より安全で多様なセンサー

前後自動停止、認識、物体追跡、障害物回避、自動ナビゲーションをサポート。

※これらの機能は、特定の追加モジュール搭載バージョンのみで利用可能です。



リアルタイムインタラクションシステム

FPV (First Person View / 一人称視点の視界) の伝送画質が向上し遅延エラーが減少しました。「顔」にあたる部分に搭載されたライトインタラクションにより、ユーザーはリアルタイムでロボットの状態を把握することが可能です。

拡張性の更なる進化

無制限の変更用に追加適用可能なモジュール設計

- オープンなモジュール構造とインターフェースでRTK、5G、AIコンピューター、エッジプロセッサおよびセンサーをサポート
- 高度な知覚開発インターフェース (SDK / API) をサポート
- LiDARと深度カメラによる自動ナビゲーション、障害物回避、視覚位置決め、3Dマッピングをサポート

産業レベルの制御システムを実現

産業用IMU

- 全体的な計算能力が3倍に向上
- リアルタイム通信により、制御周波数は1kHzにまで到達
- 高度に最適化されたカーネルを備えた産業レベルのリアルタイム制御システム



産業レベルの制御システム



俊敏な応答性



無限の改造が可能な追加適用モジュールの設計



安全で多様なセンサー

DEEP Robotics Lite 3

| 製品名称(機種) | Basic (Lite3) | | Venture (Lite3V) | Pro (Lite3P) | LiDAR (Lite3L) |
|-------------|--|---------------|--------------------------|--|-----------------------|
| 製品型番 | ERB-LITE3R | ERB-LITE3CR | ERB-LITE3VR | ERB-LITE3PR | ERB-LITE3LR |
| JANコード | 4524076132596 | 4524076132633 | 4524076132602 | 4524076132619 | 4524076132626 |
| 起立サイズ(mm) | L 610 × W 370 × H 406 | | L 610 × W 370 × H 436 | L 610 × W 370 × H 445 | L 610 × W 370 × H 503 |
| 本体重量 | 12 kg | | 12.2 kg | 12.7 kg | 13.7 kg |
| バッテリー駆動時間 | 1.5~2 時間 (積載無し時) | | | | |
| 最大走行距離 | 5 km | | 4 km | 3.4 km | 2.7 km |
| 勾配 | 40° | | | | |
| 段差 | 15 cm | | | | |
| 積載 | 5 kg | | 4.5 kg | 4 kg | 2.5 kg |
| センサー | 超音波センサー(前方/後方) ※ 障害物検知用 | | | | |
| | 広視野角カメラ(前方) ※ モニタリング、画像認識用 | | | デブカメラ(前方) ※ 近距離深度計測用 | |
| | | | | Laser Rader(前方) 長距離深度計測、3Dスキャン用 | |
| AI Computer | - | | | NVIDIA Jetson Xavier NX | |
| コントローラー | Android アプリ | コントローラー付属 | | | |
| インターフェース | - | | Ethernet 出力 (5V/12V/24V) | Ethernet HDMI USB-A 3.0 出力 (5V/24V) | |
| Wi-Fi | 2.4GHz: 2.400GHz ~ 2.497GHz | | | | |
| | 5GHz: 5.1GHz ~ 5.9GHz | | | | |
| バッテリー容量 | 4.4Ah | | | | |
| 定格バッテリー電圧 | 28.8V | | | | |
| 充電入力 | 100V~240V | | | | |
| 充電出力 | 33.6V/5A | | | | |
| 充電時間 | 40分~1時間 | | | | |
| 同梱品 | ロボット本体 / 専用コントローラー (Basic コントローラー無しモデルには付属しません) / リチウムイオンバッテリー ×1 / AC アダプター・チャージ台 ×1 / FoldO Guide ×1 / Qualified Certificate ×1 / Warranty Card ×1 / 輸送ケース | | | | |



関節駆動トルクが前モデル比で50%アップ



より機敏で応答性の高いアルゴリズムにより高い乗り越え能力と操縦性を実現。



『顔』部分に搭載されたライトインタラクションによりリアルタイムでロボットの状態を把握可能



DEEP Robotics Lite 3
製品ページはこちら



法人様向け貸し出しサービス
https://www.elsa-jp.co.jp/lending_list/



オンライン見積
<https://www.elsa-jp.co.jp/onqu-index/>



最新事例一覧
<https://www.elsa-jp.co.jp/links/>



お問い合わせ先
株式会社 エルザ ジャパン
<http://www.elsa-jp.co.jp>
〒105-0014 東京都港区芝3丁目42番10号 三田UTビル
TEL:03-5765-7391

© 2025 NVIDIA Corporation All Rights Reserved. / NVIDIA, GeForce RTX, NVIDIA RTXは米国および/または他国のNVIDIA Corporation商標および/または登録商標です。他の企業および製品名は、それらと関連性のある各企業の商標である可能性があります。仕様などは改良のため予告なく変更する場合があります。

